

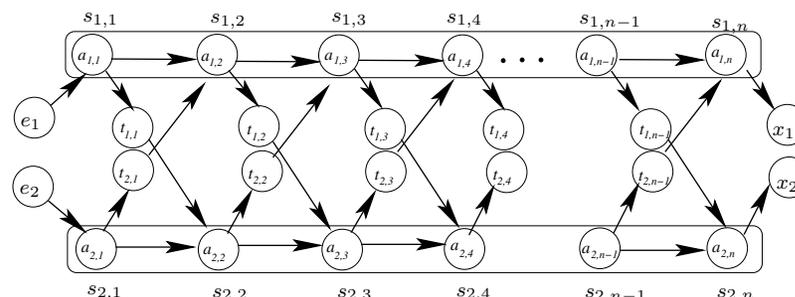
Aula 11 - Programação Dinâmica

Escalonamento e Cadeia de Multiplicação de Matrizes

Prof. Marco Aurélio Stefanos
marco em dct.ufms.br
www.dct.ufms.br/~marco

Escalonamento de Linha de Montagem

Um fábrica possui 2 linhas de montagem: Escolher caminho que minimiza o tempo de se produzir um carro.

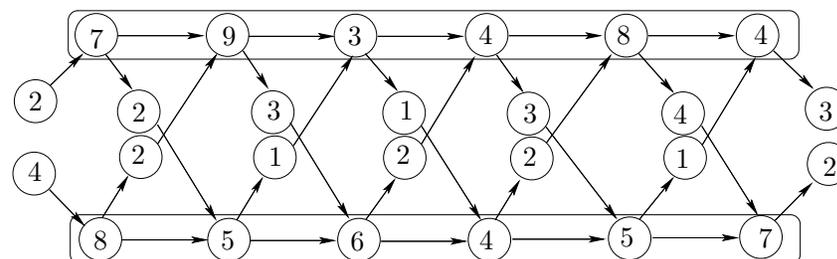


Algoritmo Força Bruta gasta $\Omega(2^n)$

Método de Programação Dinâmica

- Aplicável a problemas de otimização
- Combina soluções de subproblemas
- Subproblemas não são independentes
- Método tabular
- Para desenvolver um algoritmos usando Programação Dinâmica devemos
 - Caracterizar a estrutura da solução ótima
 - Definir recursivamente o valor da solução ótima
 - Computar o valor da solução ótima da forma botton-up
 - Construir um solução ótima a partir dos valores computados

Escalonamento



Estrutura do caminho mais rápido

- Considere o caminho mais rápido do início até a estação $S_{1,j}$
 - Caso $j = 1$, determine quanto custa chegar até $S_{1,1}$ (Fácil: $e_1 + a_{1,1}$)
 - Caso $j \geq 2$, há duas possibilidades
 - Passar por $S_{1,j-1}$ e ir diretamente sem custo para $S_{1,j}$
 - Passar por $S_{2,j-1}$ e transferir para $S_{1,j}$ pagando o custo de transferência $t_{2,j-1}$

Aula 11 - Programação Dinâmica - p. 5

Estrutura do caminho mais rápido

- Suponha que o caminho mais rápido até $S_{1,j}$ passa por $S_{1,j-1}$

Observação chave: devemos usar o caminho mais rápido para chegar até $S_{1,j-1}$. Se houver outro caminho mais rápido até $S_{1,j-1}$ o caminho escolhido até $S_{1,j}$ não seria o mais rápido.
- Suponha que o caminho mais rápido passa por $S_{2,j-1}$. Similarmente devemos escolher o caminho mais rápido até $S_{2,j-1}$.
- De forma geral: Uma solução ótima que passa por $S_{i,j}$ contém dentro dela soluções ótimas para $S_{1,j-1}$ ou $S_{2,j-1}$.

Esta propriedade é chamada **Subestrutura Ótima**

Aula 11 - Programação Dinâmica - p. 6

Como usar subestrutura ótima

Para construir a solução ótima devemos também saber como chegar até $S_{2,j}$. De forma similar

- Caminho mais rápido do início até $S_{2,j}$. Há duas possibilidades:
 - Caminho mais rápido até $S_{2,j-1}$ e ir direto para $S_{2,j}$
 - Caminho mais rápido até $S_{1,j-1}$ e ir para $S_{2,j}$ pagando o custo de transferência $t_{1,j-1}$

Portanto para escolher o caminho mais rápido até $S_{1,j}$ e $S_{2,j}$ devemos encontrar o caminho mais rápido até $S_{1,j-1}$ e $S_{2,j-1}$

Aula 11 - Programação Dinâmica - p. 7

Solução recursiva

Definições

- $f_i[j] :=$ tempo mínimo para chegar até $S_{i,j}$
- $f^* := \min\{f_1[n] + x_1, f_2[n] + x_2\}$ **Solução**
- $f_1[1] := e_1 + a_{1,1}$
- $f_2[1] := e_2 + a_{2,1}$
- Para $j \geq 2$ temos
 - $f_1[j] := \min\{f_1[j-1] + a_{1,j}, f_2[j-1] + t_{2,j-1} + a_{1,j}\}$
 - $f_2[j] := \min\{f_2[j-1] + a_{2,j}, f_1[j-1] + t_{1,j-1} + a_{2,j}\}$
- $f_i[j] :=$ valor da solução ótima para chegar até $S_{i,j}$

Aula 11 - Programação Dinâmica - p. 8

Solução recursiva

Definições

- $l_i[j] :=$ linha (1 ou 2) cuja estação $j - 1$ é usada no caminho mais rápido até $s_{i,j}$
- Assim: $S_{l_i[j],j-1}$ precede $S_{1,j}$ para $j \geq 2$
- $l^* :=$ linha (1 ou 2) cuja estação n é usada
- Combinando temos a equação recursiva

$$f_{1,j} = \begin{cases} e_1 + a_{1,1} & \text{se } j = 1 \\ \min\{f_1[j-1] + a_{1,j}, f_2[j-1] + t_{2,j-1} + a_{1,j}\} & \text{se } j \geq 2 \end{cases}$$

$$f_{2,j} = \begin{cases} e_2 + a_{2,1} & \text{se } j = 1 \\ \min\{f_2[j-1] + a_{2,j}, f_1[j-1] + t_{1,j-1} + a_{2,j}\} & \text{se } j \geq 2 \end{cases}$$

Computação do valor de uma solução

- Algoritmo recursivo: Gasta tempo exponencial
- $r_i(j) =$ referência a $f_i[j]$
- $r_1(n) = r_2(n) = 1$
- $r_1(j) = r_2(j) = r_1(j+1) + r_2(j+1)$ para $j = 1, \dots, n-1$

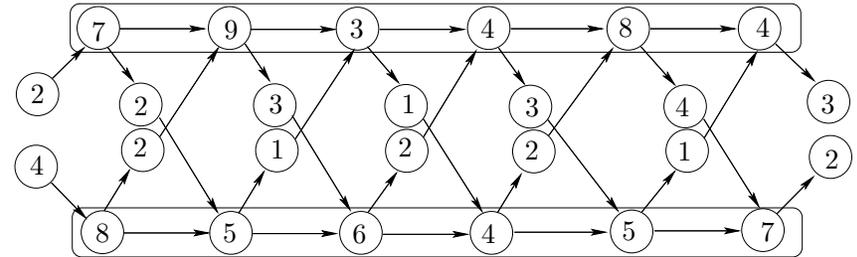
Afirmção: $r_i(j) = 2^{n-j}$

Prova: Por indução em j

- $f_1[1]$ é referenciada 2^{n-1} vezes
- Top-Down não é uma boa idéia
- **OBS** $f_1[j]$ depende apenas de $f_1[j-1]$ e de $f_2[j-1]$
- Abordagem Botton-up

Escalonamento de linha de montagem

Exemplo



Escalonamento de linha de montagem

j	1	2	3	4	5	6
$f_1[j]$	9	18	20	24	32	35
$f_2[j]$	12	16	22	25	30	37

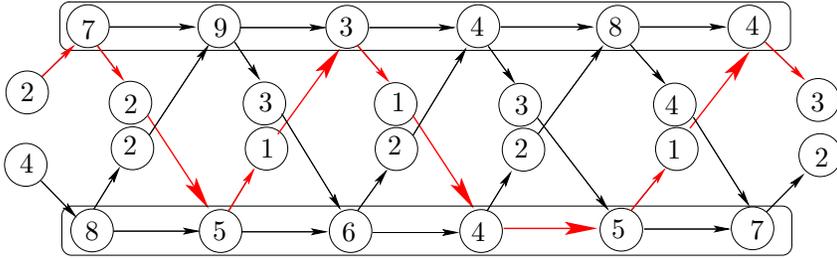
$$f^* = 38$$

j	2	3	4	5	6
$l_1[j]$	1	2	1	1	2
$l_2[j]$	1	2	1	2	2

$$l^* = 1$$

Escalonamento de linha de montagem

Solução do Exemplo



Construção da Solução ótima

Print_Station(l, n)

- 1: $i = l^*$
- 2: escreva linha i estação n
- 3: **for** $j = n$ downto n **do**
- 4: $i = l_i[j]$
- 5: escreva linha i estação $j - 1$

Complexidade:

O tempo total do problema é $\Theta(n)$

fastest_way(a,t,e,x,n)

- 1: $f_1[1] = e_1 + a_{1,1}$
- 2: $f_2[1] = e_2 + a_{2,1}$
- 3: **for** $i = 1$ to n **do**
- 4: **if** $f_1[j - 1] + a_{1,j} \leq f_2[j - 1] + t_{2,j-1} + a_{1,j}$ **then**
- 5: $f_1[j] = f_1[j - 1] + a_{1,j}$
- 6: $l_1[j] = 1$
- 7: **else**
- 8: $f_1[j] = f_2[j - 1] + t_{2,j-1} + a_{1,j}$
- 9: $l_1[j] = 2$
- 10: **if** $f_2[j - 1] + a_{2,j} \leq f_1[j - 1] + t_{1,j-1} + a_{2,j}$ **then**
- 11: $f_2[j] = f_2[j - 1] + a_{2,j}$
- 12: $l_1[j] = 2$
- 13: **else**
- 14: $f_2[j] = f_1[j - 1] + t_{1,j-1} + a_{2,j}$
- 15: $l_1[j] = 1$
- 16: **if** $f_1[n] + x_1 \leq f_2[n] + x_2$ **then**
- 17: $f^* = f_1[n] + x_1$
- 18: $l^* = 1$
- 19: **else**
- 20: $f^* = f_2[n] + x_2$
- 21: $l^* = 2$

Produto de Cadeia de Matrizes

Multiplicação de duas Matrizes

$$C_{p \times r} = A_{p \times q} * B_{q \times r}$$

Tempo : $\Theta(pqr)$

Problema: Produto de Cadeia de Matrizes

- Computar $A = A_1 * A_2 * \dots * A_n$
- A_i é de ordem $p_{i-1} \times p_i$
- O Objetivo é: encontrar uma parentização que minimiza o número total de multiplicações
- Exemplo: Sejam $A_{10 \times 100}$, $B_{100 \times 5}$ e $C_{5 \times 50}$
- $((A * B) * C) = 5000 + 2500 = 7500$ operações
- $(A * (B * C)) = 2500 + 5000 = 75000$ operações

Quantas possibilidades?

Algoritmo Recursivo

O Algoritmo baseado na definição recursiva é simples (**Exponencial**)

Seja $V(n)$ o número de chamadas recursivas necessárias para multiplicar n matrizes

$$V(1) = 1$$

$$V(n) = \sum_{i=1}^{n-1} (V(i) + V(n-i)) + 1$$

$$V(n) = 2 \sum_{i=1}^{n-1} V(i) + 1$$

Vamos provar que $V(n) = 3^{n-1}$

Prova Indução em n

$$n = 1 \quad V(1) = 1 = 3^{1-1}$$

$$n > 1 \quad V(n) = 1 + 2 \sum_{i=1}^{n-1} V(i) = 1 + 2 \sum_{i=1}^{n-1} 3^{i-1}$$

$$V(n) = 1 + 2 \cdot (3^{n-1} - 1) / 2 = 3^{n-1}$$

Estrutura de uma parentização ótima

Seja $A_{i..j} = A_i * A_{i+1} * .. * A_j$

Numa solução ótima existe um k , $1 \leq k \leq n$ tq primeiros os produtos $A_1 * .. * A_k$ e $A_{k+1} * .. * A_n$ são computados e depois multiplicados para obter $A_{1..n}$

- O Custo da Solução ótima é o custo de se obter $A_1 * .. * A_k$, $A_{k+1} * .. * A_n$ e $A_{1..k} * A_{k+1..n}$
- Seja $m[i, j]$ o número de multiplicações para se obter $A_{i..j}$ numa solução ótima. Assim $m[1, n]$ é o custo de uma solução ótima para o problema
- Podemos definir $m[i, j]$ recursivamente

$$m[i, j] = \begin{cases} 0 & \text{se } j = i \\ \min_{i \leq k < j} \{m[i, k] + m[k+1, j] + p_{i-1} p_k p_j\} & i < j \end{cases}$$

Algoritmo Recursivo

Idéia Aproveitar resultados anteriores para evitar repetições de cálculos dos $m[i, j]$

Exemplo: $A_{6 \times 7}^1, A_{7 \times 3}^2, A_{3 \times 1}^3, A_{1 \times 2}^4, A_{2 \times 4}^5, A_{4 \times 5}^4$

Matriz_chain_order(p,n)

Saída: Matrizes m e s

```
1: for  $i = 1$  to  $n$  do
2:    $m[i, j] = 0$ 
3: for  $l = 1$  to  $n - 1$  do
4:   for  $i = 1$  to  $n - l$  do
5:      $j = i + l$ 
6:      $m[i, j] = \infty$ 
7:     for  $k = i$  to  $j - 1$  do
8:        $q = m[i, k] + m[k + 1] + p_{i-1}p_kp_j$ 
9:       if  $q < m[i, j]$  then
10:         $m[i, j] = q$ 
11:         $s[i, j] = k$ 
```

Complexidade: $O(n^3)$

Aula 11 - Programação Dinâmica – p. 21

Construção da Solução Ótima

Multiplica_em_cadeia(A, s, i, j)

```
1: if  $i < j$  then
2:    $x = \text{Multiplica\_em\_cadeia}(A, s, i, s[i, j])$ 
3:    $x = \text{Multiplica\_em\_cadeia}(A, s, s[i, j] + 1, j)$ 
4:   devolva Multiplica( $x, y$ )
5: else
6:   devolva  $A_i$ 
```

Chamada Inicial:

Multiplica_em_cadeia($A, s, 1, n$)

Aula 11 - Programação Dinâmica – p. 22